

ICS 33.200  
M 50



# 中华人民共和国国家标准

GB/T 9390—2017  
代替 GB/T 9390—1988

## 导 航 术 语

Terminology for navigation

2017-07-31 发布

2017-11-01 实施

中华人民共和国国家质量监督检验检疫总局  
中国国家标准化管理委员会

发布

## 目 次

前言 .....	III
1 范围 .....	1
2 通用术语 .....	1
2.1 导航、导航设备和导航数据 .....	1
2.2 地理参数 .....	2
2.3 导航要素 .....	4
2.4 位置和误差 .....	8
2.5 姿态 .....	9
2.6 其他 .....	10
3 无线电导航 .....	10
3.1 一般术语 .....	10
3.2 测向 .....	13
3.3 测距、测距-测位 .....	15
3.4 测距差 .....	16
3.5 信标 .....	17
3.6 卫星导航 .....	18
3.7 航空器进近与着陆 .....	21
3.8 新航行系统 .....	25
3.9 雷达导航 .....	27
4 导航仪器仪表 .....	28
4.1 一般术语 .....	28
4.2 罗经(罗盘) .....	30
4.3 计程仪 .....	31
4.4 自动操舵仪(自动驾驶仪) .....	31
4.5 光学测量仪 .....	32
4.6 潜望镜 .....	32
4.7 六分仪 .....	32
4.8 飞行仪表 .....	33
5 惯性导航 .....	34
5.1 一般术语 .....	34
5.2 设备 .....	35
5.3 陀螺仪 .....	36
5.4 加速度计 .....	37
6 天文导航 .....	39
7 水声、浮标和灯光导航 .....	40
7.1 水声 .....	40

7.2 浮标 .....	41
7.3 灯光 .....	42
8 组合导航 .....	43
8.1 一般术语 .....	43
8.2 设备 .....	43
索引 .....	44

## 前 言

本标准按照 GB/T 1.1—2009 给出的规则起草。

本标准代替 GB/T 9390—1988《导航术语》。

本标准与 GB/T 9390—1988 相比主要变化如下：

- 增加了第 1 章“范围”；
- 将标题“航空器着陆”修改为“航空器进近与着陆”(见 3.7,1988 年版的 2.7)；
- 将标题“空中交通管制”修改为“新航行系统”(见 3.8,1988 年版的 2.8)；
- 将标题“仪器仪表导航”修改为“导航仪器仪表”(见第 4 章,1988 年版的第 3 章)；
- 修改了 15 条术语；
- 修改了术语定义 93 条；
- 增加了 68 条术语；
- 删去了 35 条术语。

请注意本文件的某些内容可能涉及专利。本文件的发布机构不承担识别这些专利的责任。

本标准由中华人民共和国工业和信息化部提出。

本标准由中国电子技术标准化研究院归口。

本标准起草单位：中国电子科技集团公司第二十研究所。

本标准起草人：邱致和、吴燕、王宏、林洁。

本标准所代替标准的历次版本发布情况为：

- GB/T 9390—1988。

# 导 航 术 语

## 1 范围

本标准规定了导航常用术语和定义。

本标准适用于导航专业范围内的各种标准的制定、各类技术文件的编制等方面。

## 2 通用术语

### 2.1 导航、导航设备和导航数据

#### 2.1.1

**导航 navigation**

引导运载体或人员到达预定目的地的过程。

#### 2.1.2

**航空导航 air navigation**

航空器的导航。

#### 2.1.3

**地面导航 land navigation**

车辆或人员的导航。

#### 2.1.4

**船舶导航 marine navigation**

水面或水下运载体的导航。

#### 2.1.5

**极区导航 polar navigation**

极区内的导航。

#### 2.1.6

**进近导航 approach navigation**

进港导航

把运载体引导到跑道、码头或其他终端设施的导航。

#### 2.1.7

**无线电导航 radio navigation**

利用无线电信号的导航。

#### 2.1.8

**卫星导航 satellite navigation**

利用人造地球卫星发射的无线电信号的导航。

#### 2.1.9

**惯性导航 inertial navigation**

利用惯性仪表建立和保持的方向基准和测定的运载体加速度,自动推算运载体瞬时速度和位置等数据的自主式导航。